#### ЮЖНО-УРАЛЬСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ

УТВЕРЖДАЮ Директор института Политехнический институт

Электронный документ, подписанный ПЭП, хравится в системе электронного документооборота (Ожно-Уральского государственного университета СВЕДЕНИЯ О ВЛАДЕЛЬЦЕ ПЭП Кому выдан: Ваулин С. Д. Пользователь: vaulined [Дата подписанных 251 2.2021]

С. Д. Ваулин

#### РАБОЧАЯ ПРОГРАММА практики

Практика Производственная практика, преддипломная практика для направления 15.04.06 Мехатроника и робототехника Уровень Магистратура магистерская программа Искусственный интеллект в робототехнике форма обучения очная кафедра-разработчик Мехатроника и автоматизация

Рабочая программа составлена в соответствии с ФГОС ВО по направлению подготовки 15.04.06 Мехатроника и робототехника, утверждённым приказом Минобрнауки от 14.08.2020 № 1023

Зав.кафедрой разработчика, д.техн.н., доц.

Разработчик программы, д.техн.н., доц., заведующий кафедрой

Электронный документ, подписанный ПЭП, хранится в системе электронного документооборога Южно-Уральского государственного университета СВЕДЕНИЯ О ВЛАДЕЛЬЦЕ ПЭП Кому выдан: Тасивров В. Р. Пользователь: gasianovit 2512 2021

Электронный документ, подписанный ПЭП, хранится в системе заектронного документооборота ПОЖНО-Уральского государственного университета СВЕДЕНИЯ О ВЛАДЕЛЬЦЕ ПЭП Сому выдан: Гасиров В. Р. сарабаному подписания: 25.12.2021

В. Р. Гасияров

В. Р. Гасияров

#### 1. Общая характеристика

#### Вид практики

Производственная

#### Тип практики

преддипломная

#### Форма проведения

Дискретно по видам практик

#### Цель практики

Основная цель преддипломной практики — получение теоретических и практических результатов, являющихся достаточными для успешного выполнения и защиты выпускной квалификационной работы, а также формирование знаний о существующей в отрасли нормативно-технической документации, необходимой для проектирования, изготовления, обслуживания и сопровождения интеллектуальных робототехнических изделий на всех стадиях жизненного цикла, а также на поиск новых конструктивных решений интеллектуальных робототехнических систем.

#### Задачи практики

Задачами преддипломной практики являются:

- окончательный выбор магистрантами темы выпускной квалификационной работы (ВКР);
- поиск и подбор литературы (учебники, монографии, статьи в периодических изданиях) по теме ВКР;
- всесторонний анализ собранной информации с целью обоснования актуальности темы ВКР, детализации задания, определения целей ВКР, задач и способов их достижения, а также ожидаемого результата ВКР;
- сбор фактических материалов для подготовки ВКР;
- оформление отчета о прохождении студентом преддипломной практики

#### Краткое содержание практики

Выполнение программы преддипломной практики обеспечивает проверку теоретических знаний полученных в период обучения в университете, их расширение, а также способствует закреплению практических навыков, полученных студентами во время прохождения преддипломной практики. Студент посещает цех или участок на предприятии, изучает основное технологическое оборудование АСУ, системы автоматизации и алгоритмы управления технологическим процессом, интеллектуальные мехатронные и робототехнические системы. Собирает материал для последующей работы над выпускной квалификационной работой. По материалам собранным на практике готовит отчет, который защищает на оценку.

# 2. Компетенции обучающегося, формируемые в результате прохождения практики

Планируемые результаты освоения ОП	Планируемые результаты обучения при
ВО	прохождении практики
ПК-2 Способен применять математический аппарат, методы нечеткой логики и защиты информации, создавать и поддерживать системы искусственного интеллекта на основе нейронных сетей при проектировании и исследовании робототехнических систем.	Знает: основные положения аппарата и методологии нечеткой логики, нейронных сетей, навигации и защиты информации, применяемые в робототехнике.  Умеет: применять для проектирования и исследования робототехнических устройств и систем методы и средства нечеткой логики, нейронных сетей, навигации и защиты информации.  Имеет практический опыт: практического применения алгоритмов нечеткой логики, навигации и защиты информации при разработке и реализации робототехнических устройств, систем и комплексов.
ПК-4 Способен производить расчеты и проектирование отдельных устройств робототехнических систем с использованием современных теоретических и экспериментальных методов разработки математических моделей исследуемых объектов и процессов в соответствии с техническим заданием	Знает:принципы моделирования, классификацию способов представления моделей систем; достоинства и недостатки различных способов представления моделей систем; приемы, методы, способы формализации объектов, процессов, явлений и реализации их в виде цифровых математических моделей. Умеет:представить модель в математическом и алгоритмическом виде; оценить качество модели; применять программные средства для качественного и количественного анализа явлений и процессов с помощью компьютерного моделирования.  Имеет практический опыт:построения математических моделей по опытным данным; построения аналитических моделей; навыками компьютерного моделирования систем и процессов.
ПК-7 Способен осваивать на практике и совершенствовать технологии, системы и средства машиностроительных производств, выполнять мероприятия по выбору и эффективному использованию материалов, оборудования, инструментов, технологической оснастки, средств	Знает: основные принципы создания средств автоматизации и их структуру; основные принципы проектирования и обеспечения размерных связей автоматического производственного процесса Умеет: применять методы для решения
диагностики, автоматизации при	задач проектирования современного

реализации технологических процессов в производства машиностроения; машиностроении робототехническими совершенствовать технологические процессы изготовления деталей путем комплексами. использования устройств робототехнических систем. Имеет практический опыт:программирования и отладки системы на базе программируемых логических контроллеров робототехнических систем. Внает:методологические подходы к выбору и разработке методов получения знаний инженером по знаниям от экспертов; извлечения знаний из данных и текстов и применения соответствующих инструментальных средств; методологические подходы к выбору и применению методов структурирования знаний для предметных областей в виде ментальных карт, таксономий, деревьев целей и решений; методологические подходы к выбору и применению методов обработки и распространения знаний с помощью с помощью дедукции, индукции ПК-11 Способен использовать методы и и абдукции, согласования экспертных оценок и нечеткого вывода инструменты инженерии знаний Умеет:выбирать и применять методы и средства получения знаний инженером по знаниям от экспертов; извлечения знаний из данных и текстов; применять методы структурирования знаний для построения концептуальных моделей знаний (онтологий знаний); применять методы обработки и распространения знаний в системах, основанных на знаниях, для решения задач профессиональной деятельности Имеет практический опыт:выбора и применения методов сбора и извлечения знаний

#### 3. Место практики в структуре ОП ВО

Перечень предшествующих дисциплин,	Перечень последующих дисциплин,
видов работ	видов работ
Интегрированные системы управления	
робототехническими комплексами	

Интеграция робототехнических	
комплексов в технологический процесс	
Гидравлика и гидравлические средства	
автоматики	
Механика и динамика манипуляторов	
Информационные системы в мехатронике	
и робототехнике	

Требования к «входным» знаниям, умениям, навыкам студента, необходимым для прохождения данной практики и приобретенным в результате освоения предшествующих дисциплин:

Дисциплина	Требования
	Знает: основные законы кинематики и динамики
	твёрдого тела, основы теоретической механики и
	высшей математики; современные теоретические
	и экспериментальные методы разработки
	математических моделей исследуемых объектов и
	процессов в соответствии с техническим заданием
	Умеет: моделировать положение каждого узла
	робототехнической системы во времени, в
	зависимости от задания. Решать прямые и
Механика и динамика	обратные задачи кинематики и динамики;
манипуляторов	производить расчеты и проектирование отдельных
	устройств робототехнических систем с
	использованием современных теоретических и
	экспериментальных методов разработки
	математических моделей исследуемых объектов и
	процессов в соответствии с техническим заданием
	Имеет практический опыт: подбора оборудования
	для робототехнических систем, в том числе
Т	приборов очувствления, на основании
	технического задания.
	Знает: возможности современных
	инструментальных средств и систем
	программирования для решения задач машинного
	обучения; функциональность современных
	инструментальных средств и систем
	программирования в области создания моделей и
Интегрированные системы	методов машинного обучения; принципы
управления робототехническими	построения систем искусственного интеллекта,
комплексами	методы и подходы к планированию и реализации
	проектов по созданию систем искусственного
	интеллекта, методы интеллектуального
	планирования экспериментов, принципы
	построения интеллектуальных систем, основные
	алгоритмы машинного обучения, архитектуры
	нейронных сетей., классы методов и алгоритмов
	машинного обучения, принципы построения

систем компьютерного зрения, методы и подходы к планированию и реализации проектов по созданию систем искусственного интеллекта на основе сквозной цифровой технологии «Компьютерное зрение»; принципы построения систем обработки естественного языка, методы и подходы к планированию и реализации проектов по созданию систем искусственного интеллекта на основе сквозной цифровой технологии «Обработка естественного языка»; принципы построения рекомендательных систем и систем поддержки принятия решений, методы и подходы к планированию и реализации проектов по созданию систем искусственного интеллекта на основе сквозной цифровой технологии «Рекомендательные системы и системы поддержки принятия решений»; принципы построения систем распознавания и синтеза речи, методы и подходы к планированию и реализации проектов по созданию систем искусственного интеллекта на основе сквозной цифровой технологии «Распознавание и синтез речи»; современное состояние и перспективы развития новых направлений, методов и технологий в области искусственного интеллекта Умеет: проводить сравнительный анализ и осуществлять выбор инструментальных средств для решения задач машинного обучения; применять современные инструментальные средства и системы программирования для разработки новых методов и моделей машинного обучения; руководить выполнением коллективной проектной деятельности для создания, поддержки и использования систем искусственного интеллекта, создавать математические модели поведения ИРТС и применять к ним методы интеллектуального управления., ставить задачи и адаптировать методы и алгоритмы машинного обучения, решать задачи по выполнению коллективной проектной деятельности для создания, поддержки и использования систем искусственного интеллекта на основе сквозной цифровой технологии «Компьютерное зрение» со стороны заказчика; решать задачи по выполнению коллективной проектной деятельности для создания, поддержки и использования систем искусственного интеллекта на основе сквозной цифровой технологии «Обработка естественного

языка» со стороны заказчика; решать задачи по выполнению коллективной проектной деятельности для создания, поддержки и использования систем искусственного интеллекта на основе сквозной цифровой технологии «Рекомендательные системы и системы поддержки принятия решений» со стороны заказчика; решать задачи по выполнению коллективной проектной деятельности для создания, поддержки и использования систем искусственного интеллекта на основе сквозной цифровой технологии «Распознавание и синтез речи» со стороны заказчика; проводить анализ новых направлений, методов и технологий в области искусственного интеллекта и определять наиболее перспективные для различных областей применения со стороны заказчика Имеет практический опыт: разработки программного обеспечения на основе алгоритмов машинного обучения для управления интеллектуальными робототехническими системами.

Интеграция робототехнических комплексов в технологический процесс

Знает: основы конфигурирования и программирования промышленных интеллектуальных робототехнических комплексов для выполнения конкретного технологического процесса, существующие программные пакеты для разработки технологических процессов и внедрения в них промышленных интеллектуальных робототехнических комплексов., методологию и принципы руководства проектами по созданию, поддержке и использованию комплексных систем на основе аналитики больших данных со стороны заказчика; специфику сфер и отраслей, для которых реализуется проект по аналитике больших данных Умеет: организовывать рациональную компоновку гибких роботизированных ячеек в зависимости от типа технологического процесса; выбирать необходимое программное обеспечение для построения конкретного роботизированного технологического процесса; составлять и планировать траектории движения целевой точки, задавать правильное расположение промежуточных точек и видов движений; грамотно организовывать логические сигналы управления на траектории движения для конкретных технологических процессов., решать

задачи по руководству коллективной проектной деятельностью для создания, поддержки и использования комплексных систем на основе аналитики больших данных со стороны заказчика Имеет практический опыт: составления роботизированных технологических ячеек и выбора рациональной компоновки ИРТК; составления типовых программ перемещения робота, а также адаптации программы робота для конкретного технологического процесса.

планированию и реализации проектов по созданию систем искусственного интеллекта на основе сквозной цифровой технологии «Компьютерное зрение»; принципы построения систем обработки естественного языка, методы и подходы к планированию и реализации проектов по созданию систем искусственного интеллекта на основе сквозной цифровой технологии «Обработка естественного языка»; принципы построения рекомендательных систем и систем поддержки принятия решений, методы и подходы к планированию и реализации проектов по созданию систем искусственного интеллекта на основе сквозной цифровой технологии «Рекомендательные системы и системы поддержки принятия решений»; принципы построения систем распознавания и синтеза речи, методы и подходы к планированию и реализации проектов по созданию систем искусственного интеллекта на основе сквозной цифровой технологии «Распознавание и синтез речи»;

современное состояние и перспективы развития новых направлений, методов и технологий в области искусственного интеллекта, методы искусственного интеллекта применяемых в

настройке робототехнических системах; методы

робототехнических систем., классы методов и алгоритмов машинного обучения, возможности современных инструментальных средств и систем программирования для решения задач машинного

обучения; функциональность современных

методов машинного обучения; принципы

программирования в области создания моделей и

построения систем искусственного интеллекта,

нечеткой логики при проектировании

инструментальных средств и систем

Знает: принципы построения систем

компьютерного зрения, методы и подходы к

Информационные системы в мехатронике и робототехнике

методы и подходы к планированию и реализации проектов по созданию систем искусственного интеллекта, методы интеллектуального планирования экспериментов Умеет: решать задачи по выполнению коллективной проектной деятельности для создания, поддержки и использования систем искусственного интеллекта на основе сквозной цифровой технологии «Компьютерное зрение» со стороны заказчика; решать задачи по выполнению коллективной проектной деятельности для создания, поддержки и использования систем искусственного интеллекта на основе сквозной цифровой технологии «Обработка естественного языка» со стороны заказчика; решать задачи по выполнению коллективной проектной деятельности для создания, поддержки и использования систем искусственного интеллекта на основе сквозной цифровой технологии «Рекомендательные системы и системы поддержки принятия решений» со стороны заказчика; решать задачи по выполнению коллективной проектной деятельности для создания, поддержки и использования систем искусственного интеллекта на основе сквозной цифровой технологии «Распознавание и синтез речи» со стороны заказчика; проводить анализ новых направлений, методов и технологий в области искусственного интеллекта и определять наиболее перспективные для различных областей применения со стороны заказчика, применять методы искусственного интеллекта применяемых в настройке робототехнических системах; применять методы нечеткой логики при проектировании робототехнических систем., ставить задачи и адаптировать методы и алгоритмы машинного обучения, проводить сравнительный анализ и осуществлять выбор инструментальных средств для решения задач машинного обучения; применять современные инструментальные средства и системы программирования для разработки новых методов и моделей машинного обучения; руководить выполнением коллективной проектной деятельности для создания, поддержки и использования систем искусственного интеллекта Имеет практический опыт: применение методов искусственного интеллекта применяемых в

	настройке робототехнических системах;
	применение методов нечеткой логики при
	проектировании робототехнических систем.
	Знает: современные методы математического
	расчета отдельных устройств робототехнических
	систем; методы проведения экспериментальных
	исследований на математических моделях
	исследуемых объектов и процессов в соответствии
	с техническим заданием.
	Умеет: применять современные методы
	математического расчета отдельных устройств
	робототехнических систем; применять методы
Гидравлика и гидравлические	экспериментальных исследований на
средства автоматики	математических моделях исследуемых объектов и
	процессов в соответствии с техническим
	заданием.
	Имеет практический опыт: применения
	современных методов математического расчетов
	отдельных устройств робототехнических систем;
	применения методов экспериментальных
	исследований на математических моделях
	исследуемых объектов и процессов в соответствии
	с техническим заданием.

## 4. Объём практики

Общая трудоемкость практики составляет зачетных единиц 18, часов 648, недель 12.

## 5. Структура и содержание практики

№ раздела (этапа)	практике						
1	Вводная лекция включающая в себя выдачу задания на практику каждому студенту, краткий обзор предприятий на которые направляются студенты для прохождения практики.	4					
2	Оформление прохождения практики в отделе кадров или отделе подбора персонала на предприятиях, на которые направлены студенты. Проведение обзорной лекции на предприятиях.	5					
3	Студенты слушают лекцию по технике безопасности в кадровом центре предприятия на котором они будут проходить практику.	6					
4	Студенты проходят первичный инструктаж на месте прохождения практики	3					
5	Студенты проходят стажировку на месте прохождения практики. Студенты закрепляются за сотрудниками организации из числа административно-технического персонала.	18					
6	Студенты практикуются на предприятии под руководством	585					

	специалиста назначенного от предприятия и посещают	
	руководителя практики в университете для консультаций и	
	проверки количества и качества собранного материала. Студенты	
	осуществляют сбор фактических материалов для подготовки ВКР.	
	Студенты делают всесторонний анализ собранной информации	
	для обоснования актуальности темы ВКР, определяют цели и	
	задачи ВКР и способов их достижения.	
7	Составление отчета по практике	27

#### 6. Формы отчетности по практике

По окончанию практики, студент предоставляет на кафедру пакет документов, который включает в себя:

- дневник прохождения практики, включая индивидуальное задание и характеристику работы практиканта организацией;
- отчет о прохождении практики.

Формы документов утверждены распоряжением заведующего кафедрой от 30.09.2016 №309-04-03-04.

## 7. Фонд оценочных средств для проведения текущего контроля успеваемости, промежуточной аттестации обучающихся по практике

Вид промежуточной аттестации – дифференцированный зачет. Контроль качества освоения образовательной программы осуществляется в соответствии с Положением о балльно-рейтинговой системе оценивания результатов учебной деятельности обучающихся.

### 7.1. Контрольные мероприятия (КМ)

№ KM	( 'emectn	Вид контроля	Название контрольного мероприятия	Вес	Макс.балл	Порядок начисления баллов	Учитывается
1	4	Текущий контроль	Дневник прохождения практики	1	5	Включает в себя индивидуальное задание 5 баллов - Дневник заполнен верно 4 балла - Дневник заполнен верно, имеются пропуски в календарном графике 3 балла - Дневник заполнен с замечаниями, в календарном графике отсутствуют пропуски. 2 балла - Дневник заполнен с замечаниями, имеются пропуски в	дифференцир зачет

календарном графике

			T		•	1	
						0 баллов - Дневник	
						заполнен неверно	
2	4	Текущий контроль	Характеристика работы практиканта организацией	1	5	5 баллов - Руководитель практики от организации, где студент проходил практику, характеризовал студента на отлично; 4 балла - Руководитель практики от организации, где студент проходил практику, характеризовал студента на хорошо; 3 балла - Руководитель практики от организации, где студент проходил практики от организации, где студент проходил практику, характеризовал студента на удовлетворительно; 0 баллов - Руководитель практики от организации, где студент проходил практики от организации, где студент проходил практику, характеризовал студента на неудовлетворительно.	дифференцир зачет
3	4	Текущий контроль	Отчет по практике	1	5	5 баллов - Содержание и оформление отчета соответствует требованиям, предъявляемым к отчету по производственной практике и индивидуальному заданию. 4 балла -	дифференцир зачет

	T		T		Ι	2.5
						заданию. 3 балла -
						Содержание и
						оформление отчета
						соответствует
						требованиям,
						предъявляемым к
						отчету по
						производственной
						практике. Имеются
						замечания по
						соответствию отчета
						индивидуальному
						заданию. 0 баллов -
						Содержание и
						оформление отчета не
						соответствует
						требованиям,
						предъявляемым к
						отчету по
						производственной
						практике, либо отчет
						не соответствует
						индивидуальному
						заданию.
						Отлично: Студент
						правильно ответил на
						четыре вопроса.
						Хорошо: Студент
						правильно ответил на
						три вопроса, на
						четвертый вопрос
						ответил после
						уточняющих
						вопросов.
		Промежуточная	Дифференцированный			Удовлетворительно: дифференцир
4	4	аттестация	зачет	1	5	Студент правильно зачет
		аттестация	3ú 101			ответил на два
						вопроса, на два
						других не полностью
						и (или) после
						наводящих вопросов.
						наводящих вопросов. Неудовлетворительно:
						Студент на вопросы
						ответить не смог или
						ответил менее чем на
	<u> </u>					два вопроса.

#### 7.2. Процедура проведения, критерии оценивания

К дифференциальному зачету допускаются студенты, выполнившие и представившие отчет по практике, дневник практики, характеристику работы студента от руководителя практики от предприятия, заверенные подписями руководителя практики от предприятия и печатями предприятия. Дифференцированный зачет проводится в устной форме не ранее 3 календарных дней после окончания практики. Защита отчета по практике происходит в устной

форме перед комиссией, состоящей не менее чем из 3-х человек, утвержденной распоряжением заведующего кафедрой. В случае если оценка руководителя практики от предприятия неудовлетворительная, то студенту задают два дополнительных вопроса.

#### 7.3. Оценочные материалы

Компетенции	и Результаты обучения				M
,		1	2	3	4
ПК-2	Знает: основные положения аппарата и методологии нечеткой логики, нейронных сетей, навигации и защиты информации, применяемые в робототехнике.	+	+	+	+
ПК-2	Умеет: применять для проектирования и исследования робототехнических устройств и систем методы и средства нечеткой логики, нейронных сетей, навигации и защиты информации.	+	+	+	+
ПК-2	Имеет практический опыт: практического применения алгоритмов нечеткой логики, навигации и защиты информации при разработке и реализации робототехнических устройств, систем и комплексов.	+	+	+	+
ПК-4	Знает: принципы моделирования, классификацию способов представления моделей систем; достоинства и недостатки различных способов представления моделей систем; приемы, методы, способы формализации объектов, процессов, явлений и реализации их в виде цифровых математических моделей.	+	+	+	+
ПК-4	Умеет: представить модель в математическом и алгоритмическом виде; оценить качество модели; применять программные средства для качественного и количественного анализа явлений и процессов с помощью компьютерного моделирования.	+	+	+	+
ПК-4	Имеет практический опыт: построения математических моделей по опытным данным; построения аналитических моделей; навыками компьютерного моделирования систем и процессов.		+	+	+
ПК-7	Знает: основные принципы создания средств автоматизации и их структуру; основные принципы проектирования и обеспечения размерных связей автоматического производственного процесса	+	+	+	+
ПК-7	затоматического производственного процесса  Умеет: применять методы для решения задач проектирования современного производства машиностроения; совершенствовать технологические процессы изготовления деталей путем использования устройств робототехнических систем.		+	+	+
ПК-7	Имеет практический опыт: программирования и отладки системы на базе программируемых логических контроллеров робототехнических систем.	+	+	+	+
ПК-11	Знает: методологические подходы к выбору и разработке методов получения знаний инженером по знаниям от экспертов; извлечения знаний из данных и текстов и применения соответствующих инструментальных средств; методологические подходы к выбору и применению методов структурирования знаний для предметных областей в виде ментальных карт, таксономий, деревьев целей и решений; методологические подходы к выбору и применению методов обработки и распространения знаний с помощью с помощью дедукции, индукции и абдукции, согласования экспертных оценок и нечеткого вывода	+	+	+	+
ПК-11	Умеет: выбирать и применять методы и средства получения знаний инженером по знаниям от экспертов; извлечения знаний из данных и текстов; применять методы структурирования знаний для построения концептуальных моделей знаний (онтологий знаний); применять методы обработки и распространения знаний в системах, основанных на знаниях,		+	+	+

	для решения задач профессиональной деятельности				
HK-11	Имеет практический опыт: выбора и применения методов сбора и извлечения знаний	+	+	+	+

Типовые контрольные задания по каждому мероприятию находятся в приложениях.

#### 8. Учебно-методическое и информационное обеспечение практики

#### Печатная учебно-методическая документация

#### а) основная литература:

1. Капустин, Н. М. Автоматизация машиностроения Учеб. для вузов по направлениям "Технология, оборудование и автоматизация машиностроит. пр-в", "Автоматизация и упр." Н. М. Капустин, Н. П. Дьяконов, П. М. Кузнецов; Под ред. Н. М. Капустина. - М.: Высшая школа, 2003. - 222,[1] с. ил.

#### б) дополнительная литература:

- 1. Автоматизация производственных процессов в машиностроении Учеб. для вузов по направлениям подготовки бакалавров и магистров "Технология, оборудование и автоматизация машиностр. пр-в" и дипломир. специалистов "Конструктор.-технол. обеспечение машиностроит. пр-в" и "Автоматизир. технологии и пр-ва" Н. М. Капустин, П. М. Кузнецов, А. Г. Схиртладзе и др.; Под ред. Н. М. Капустина. М.: Высшая школа, 2004. 414,[1] с. ил.
- 2. Белов, М. П. Автоматизированный электропривод типовых производственных механизмов и технологических комплексов Учеб. для вузов по специальности "Электропривод и автоматика промышленных установок и технологических комплексов" М. П. Белов, В. А. Новиков, Л. Н. Рассудов. 2-е изд., стер. М.: Академия, 2004. 574,[1] с.
- 3. Смирнов, В. И. Автоматизированный электропривод типовых производственных механизмов и технологических комплексов [Текст] программа, метод. указания и контрол. работы для студентов-заоч. В. И. Смирнов; Юж.-Урал. гос. ун-т, Каф. Электропривод и автоматизация пром. установок; ЮУрГУ. Челябинск: Издательство ЮУрГУ, 2003. 7 с.

из них методические указания для самостоятельной работы студента: Не предусмотрена

#### Электронная учебно-методическая документация

$\mathcal{N}_{\underline{0}}$	THEOTOPIE	Наименование ресурса в электронной форме	Библиографическое описание
1	литература	электронно- библиотечная система	Ручкина, Г. Ф. Теория правового регулирования искусственного интеллекта, роботов и объектов робототехники в Российской Федерации: монография / Г. Ф. Ручкина, М. В. Демченко, А. В. Попова. — Москва: Прометей, 2020. — 296 с. — ISBN 978-5-00172-011-9.

			https://e.lanbook.com/	
2	Дополнительная литература	Электронно- библиотечная система издательства Лань	Новые законы робототехники. Регуляторный ландшафт. Мировой опыт регулирования робототехники и технологий искусственного интеллекта / В. В. Бакуменко, А. Д. Волынец, А. В. Незнамов [и др.]; под редакцией А. В. Незнамова. — Москва: Infotropic Media, 2018. — 220 с. — ISBN 978-5-9998-0324-5. https://e.lanbook.com/	
3	Дополнительная литература	Электронно- библиотечная система издательства Лань	Масандилов, Л.Б. Электропривод. Гидро- и виброприводы. Машиностроение. Энциклопедия. Том IV-2. Книга 1. [Электронный ресурс] / Л.Б. Масандилов, Ю.Н. Сергиевский, С.К. Козырев, В.Н. Остриров. — Электрон. дан. — М.: Машиностроение, 2012. — 520 с. https://e.lanbook.com/	
4	Основная литература	Электронно- библиотечная система издательства Лань	Фельдштейн, Е.Э. Автоматизация производственных процессов в машиностроении. [Электронный ресурс] — Электрон. дан. — Минск: Новое знание, 2011. — 265 с https://e.lanbook.com/	

#### 9. Информационные технологии, используемые при проведении практики

Перечень используемого программного обеспечения:

1. Microsoft-Office(бессрочно)

Перечень используемых информационных справочных систем:

- 1. EBSCO Information Services-EBSCOhost Research Databases(бессрочно)
- 2. -База данных ВИНИТИ РАН(бессрочно)
- 3. -Информационные ресурсы ФИПС(бессрочно)

#### 10. Материально-техническое обеспечение практики

Место прохождения практики	Адрес места прохождения	Основное оборудование, стенды, макеты, компьютерная техника, предустановленное программное обеспечение, обеспечивающие прохождение практики
АО "Копейский машиностроительный завод"	456600, г. Копейск, Ленина, 24	Основное технологическое оборудование предприятия
ООО УРТЦ "Альфа-Интех"		Основное технологическое оборудование предприятия
Лаборатория "Мехатронные комплексы и системы" кафедры "Мехатроника и Автоматизация"		Лабораторное оборудование и стенды лаборатории «Мехатронных комплексов и систем»
АО Специальное конструкторское бюро "Турбина"	454007, г.Челябинск, пр. им. В.И.Ленина,	Основное технологическое оборудование предприятия

	2"б"	
АО "Промышленная Группа "Метран"	ІЧепяринск п <b>n-</b> т	Основное технологическое оборудование предприятия
ПАО "Челябинский кузнечно- прессовый завод"	454012, г.Челябинск, Горелова, 12	Основное технологическое оборудование предприятия